



第7章

波动学基础



波动 (1)

主要内容:

- 机械波的形成和传播
- 平面简谐波的波函数



§ 7.1 机械波的产生与传播

波动 —— 振动状态的传播过程

波动分为两大类 —— **机械波与电磁波**

机械波 —— 机械振动在介质中的传播

电磁波 —— 电磁振动在空间中的传播

两类波本质不同,但都有波动的共同特征:

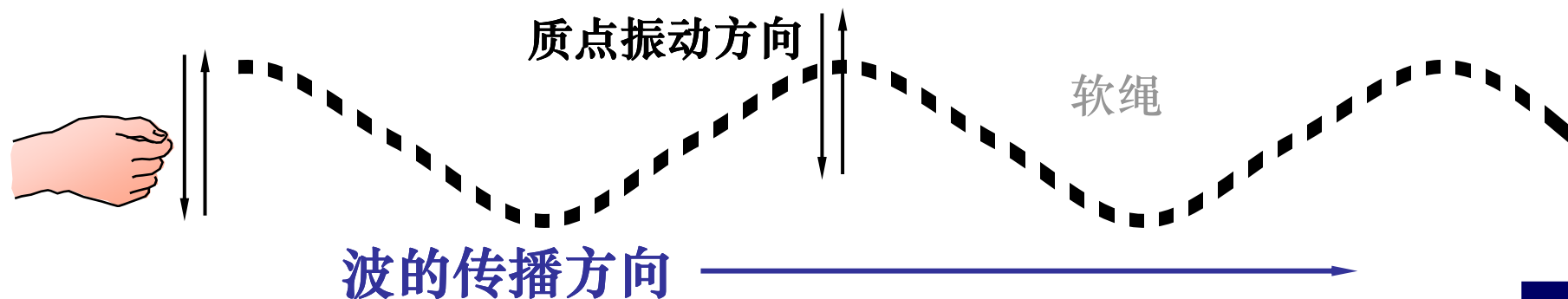
如:传播速度,能量的传播,产生发射、折射和衍射等。

本章讨论机械波。

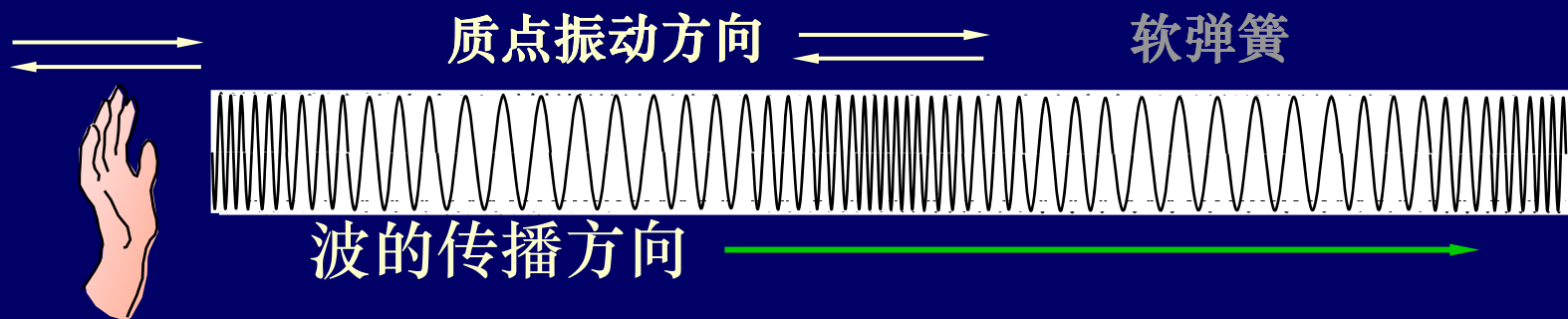
- 1、机械波产生的条件 —— 波源(振动源)和弹性介质
- 2、两种机械波 —— 横波与纵波



横波(transverse wave) 纵波(longitudinal wave)



横波：质点的振动方向与波的传播方向垂直



纵波：质点的振动方向与波的传播方向平行



3、机械波的传播特征

(1) **波动是振动状态的传播**。介质中各质点仅在各自平衡位置附近振动，并未“随波迁移”。

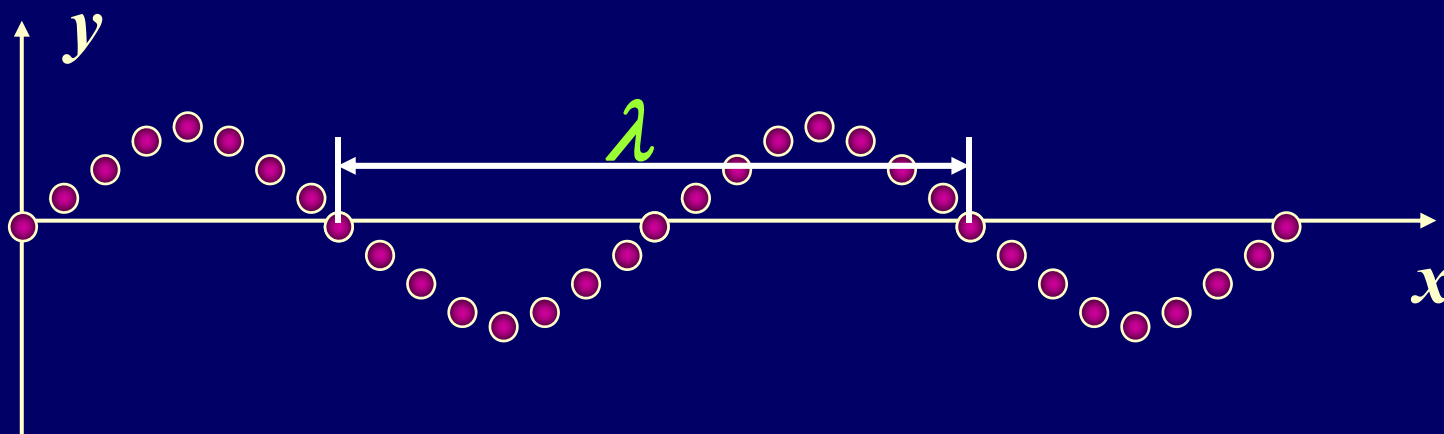
(2) 各质点都依次重复波源的振动，频率相同，只是“起步”不同，亦即振动的初相不同。沿着波的传播方向**各质点的振动相位依次落后**。

(3) 波动传播的过程是能量的传播过程。



4、描述波动的物理量

(1) 波长 (wavelength) λ —— 同一波线上两个相邻的、相位差为 2π 的质点之间的距离。



波长反映了波动在空间上的周期性

(2) 波的周期 T —— 波前进一个波长的距离所需要的时间

波的频率 ν —— 周期的倒数 $\nu = \frac{1}{T}$



波的周期和频率就是介质中各质点的振动周期和频率，等于波源的振动周期和频率。

周期和频率反映了波动在时间上的周期性

(3) 波速 u —— 单位时间振动传播的距离，波速也就是振动相位的传播速度(phase velocity)

机械波在介质中传播的速度与介质的弹性和密度有关。

纵波在液体和气体中的波速为 $u = \sqrt{\frac{K}{\rho}}$ K 为体积模量， ρ 为媒质密度。

横波在固体中的波速为 $u = \sqrt{\frac{G}{\rho}}$ G 为切变模量， ρ 为媒质密度。



纵波在固体中的波速为 $u = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$ E 为杨氏模量,
 ρ 为媒质密度.

可见：波速和波长由介质的性质决定，而波的频率与介质的性质无关，由波源决定。

波速 u 、波长 λ 和
频率 ν 的关系

$$u = \frac{\lambda}{T} = \nu\lambda$$

上式对机械波、电磁波都适用。



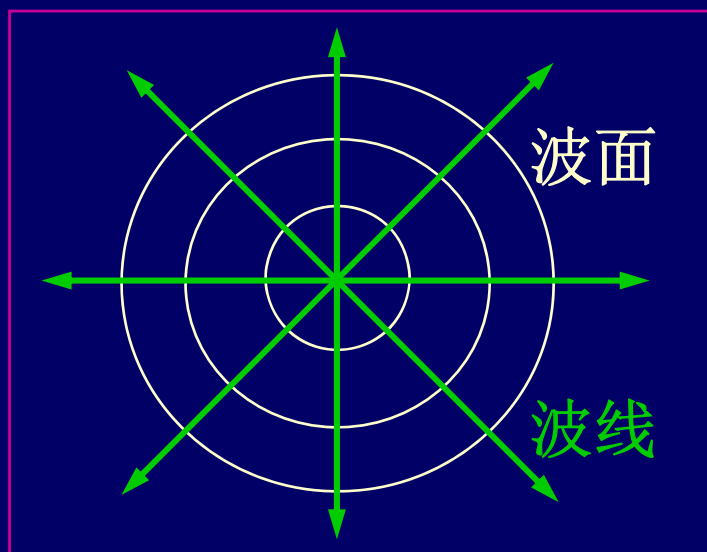
5、波的几何描述——波线、波面和波阵面

从波源沿各传播方向所画的带箭头的线，称为**波线(wave ray)**，用以表示波的传播路径和传播方向。

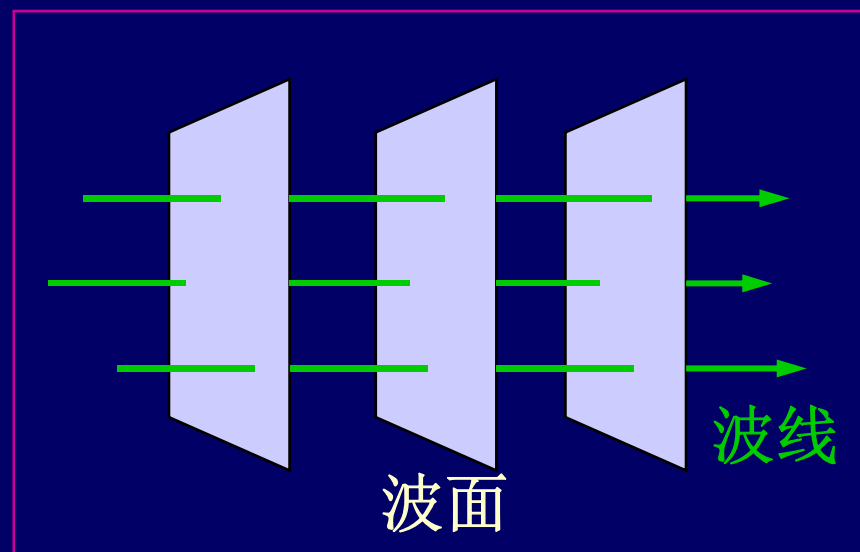
波在传播过程中，所有振动相位相同的点连成的面，称为**波面(wave surface)**。又称**同相面**。

最前面的那个波面称为**波前(wave front)**。

在各向同性介质中波线和波面垂直。



球面波



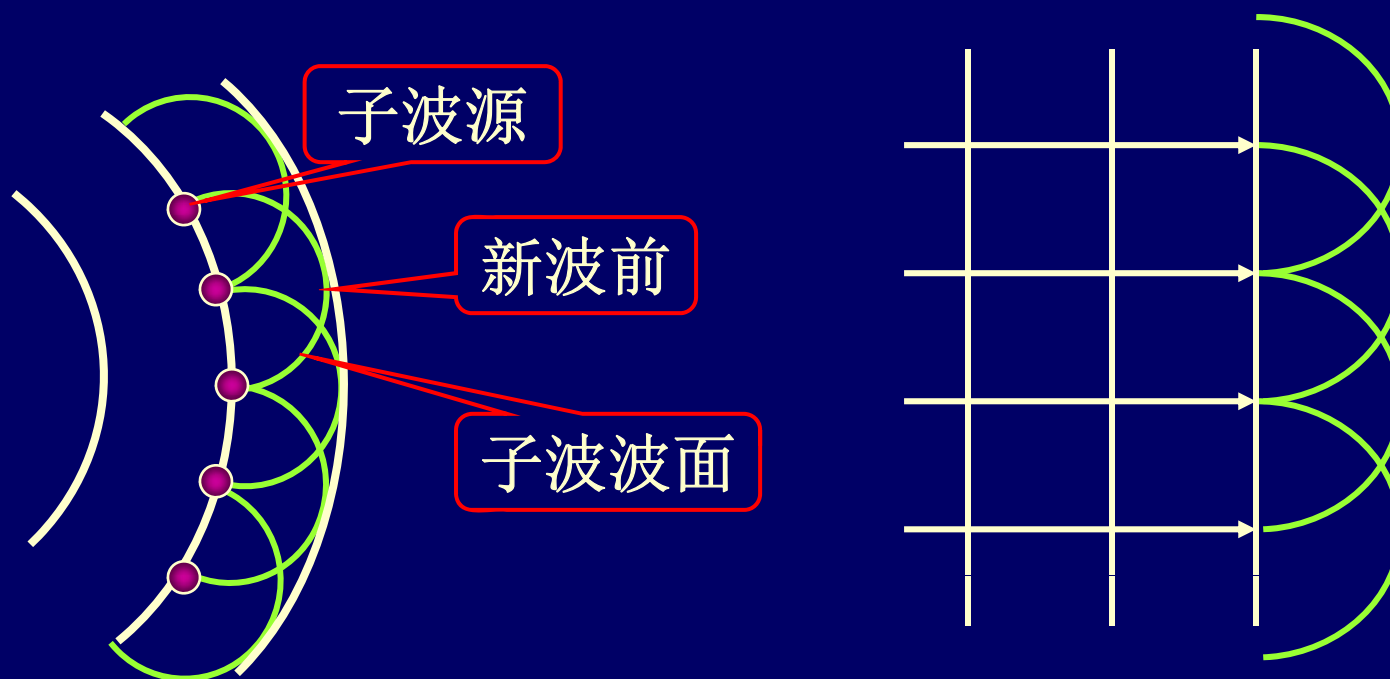
平面波



6、惠更斯原理 (Huygens principle)

介质中波动传播到达的各点，都可以看作是发射子波的波源，在其后的任一时刻，这些子波波面的包络就是新的波前。

根据此原理，只要知道某一时刻的波阵面，就可以决定下一时刻的波阵面。





§ 7.2 平面简谐波的波函数

波动方程或叫波函数 $y(x, t)$ ——

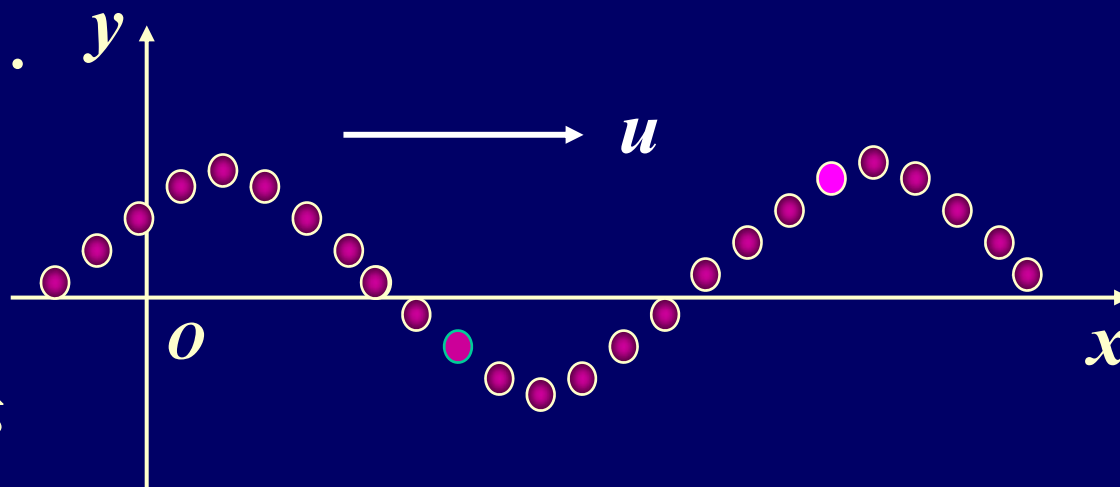
波线上任意 x 处质点在 t 时刻的位移方程。

1、波动方程的建立

设一平面简谐横波沿 x 正方向传播，波速为 u 。

x 轴是各质点的平衡位置。

取波线上任一点为坐标原点

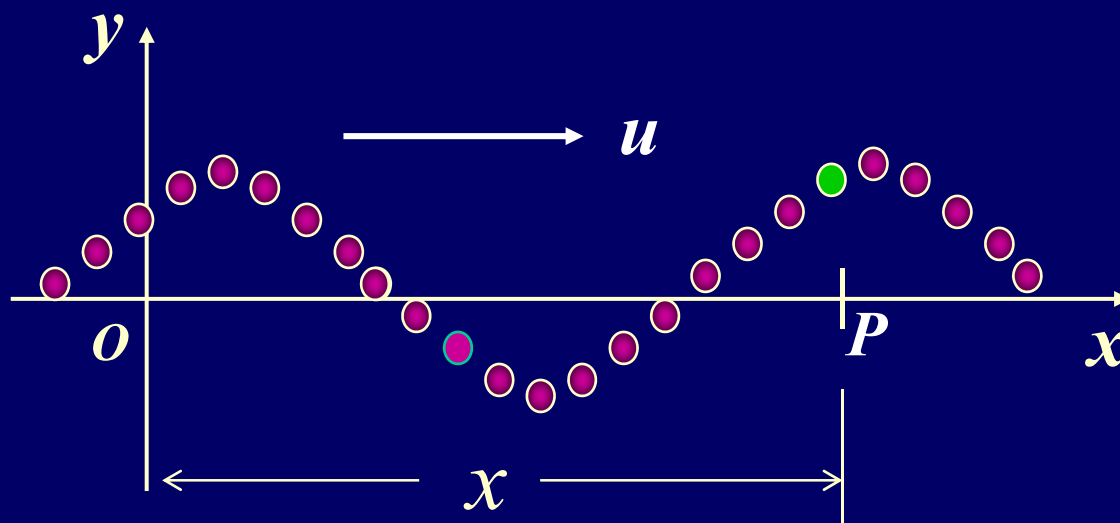




设 o 点处质点的振动表达式为:

$$y(0, t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

写波线上 x 处 p 点的振动方程, 即波动方程。



(1) 从时间上考虑

振动从 o 点传到 P 点需要时间 $\Delta t = x/u$, 若 o 处质点在 t 时刻的振动位移为 $y_0(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$

则同一时刻 t , 离原点为 x 处的 p 点的振动位移应为

$$y(x, t) = y(0, t - \frac{x}{u}) = A \cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi] \quad \text{①}$$

即 x 处 p 点在 t 时刻的振动位移就是原点处质点在 $(t - x/u)$ 时刻的位移。



$$y(x, t) = A \cos\left[\omega\left(t - \frac{x}{u}\right) + \varphi\right] \quad (1)$$

(2) 从相位上考虑

$$y(0, t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

即 t 时刻原点处质点的振动相位为 $\omega t + \varphi$

x 处 P 点的相位落后 O 点

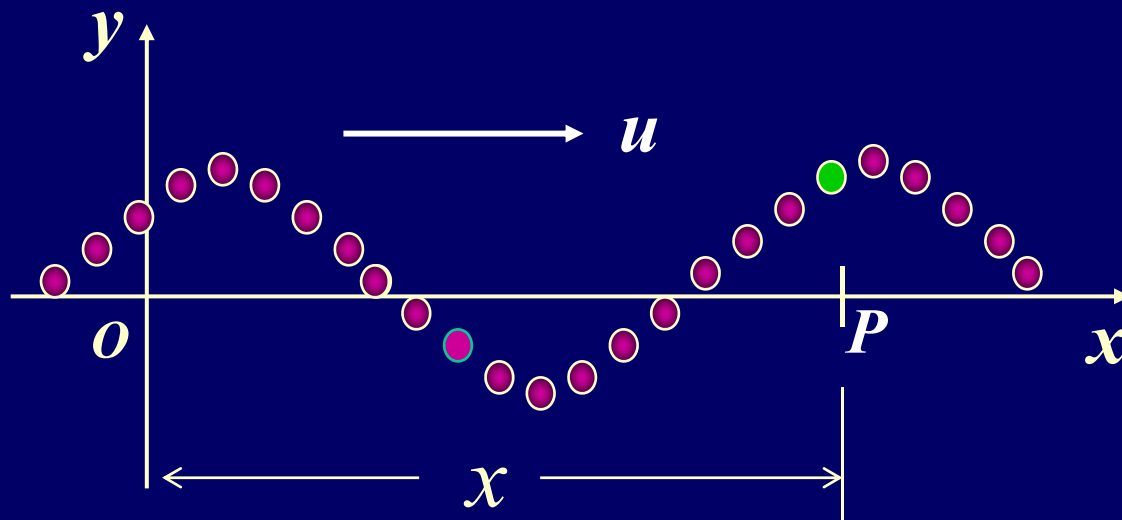
$$\Delta\varphi = 2\pi \frac{x}{\lambda}$$

所以 t 时刻 p 点的振动位移为

$$y(x, t) = A \cos\left(\omega t - 2\pi \frac{x}{\lambda} + \varphi\right) \quad (2)$$

① ②两式都包含两个自变量 (x, t) —— 波函数(或波动方程).

两式是等效的





2、波函数的物理意义

波函数含有两个自变量(x, t)

$$y(x, t) = A \cos\left[\omega\left(t - \frac{x}{u}\right) + \varphi\right]$$

(1) 给定 x ，如 $x = x_0$ ，则

$$y(t) = A \cos\left[\omega\left(t - \frac{x_0}{u}\right) + \varphi\right]$$

方程只含一个自变量 t ，表示 x_0 处质点的振动方程，初相是 $\left(\varphi - \frac{\omega x_0}{u}\right)$ ，比 O 处质点落后了 $\frac{\omega x_0}{u}$



(2) 给定 t , 如 $t = t_0$, 则

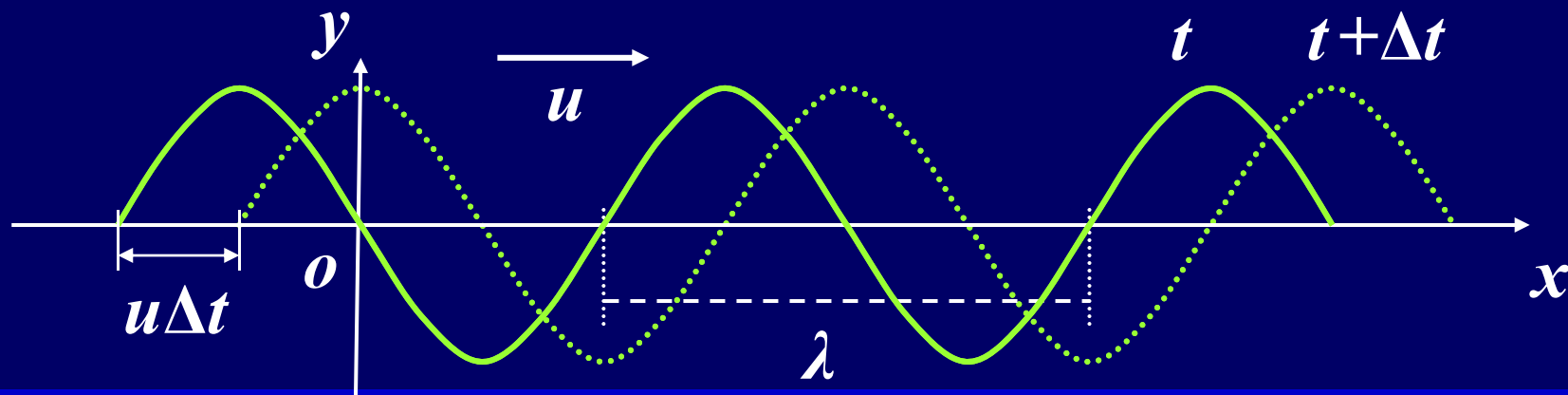
$$y(x) = A \cos\left[\omega\left(t_0 - \frac{x}{u}\right) + \varphi\right]$$

方程只含一个自变量 x , 表示 t_0 时刻波线上各质点离开平衡位置的情况. 即 t_0 时刻的波形。

(3) 若 x, t 都是变量

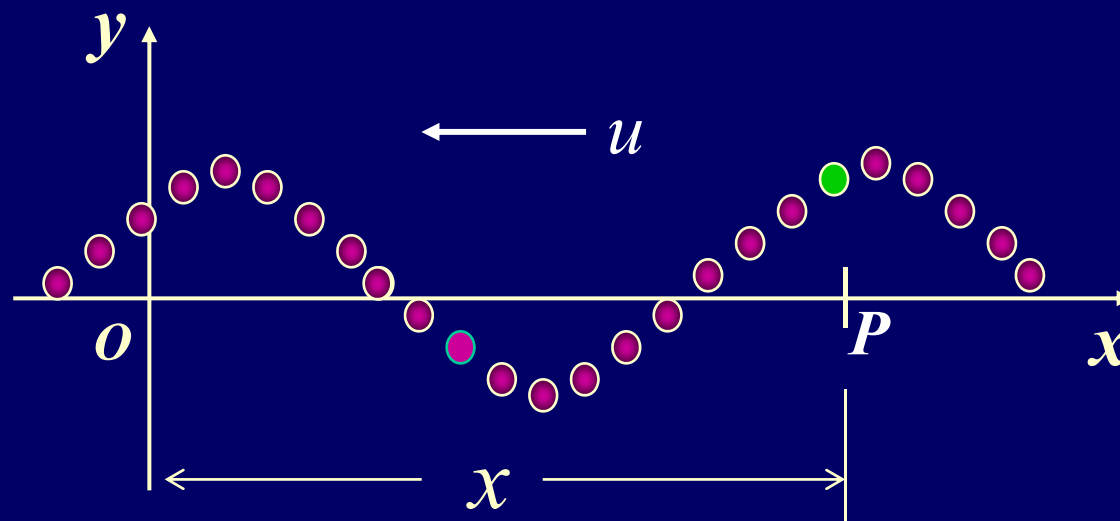
$$y(x, t) = A \cos\left[\omega\left(t - \frac{x}{u}\right) + \varphi\right] \quad \text{行波方程}$$

则不同时刻, 不同位置的点, 位移 y 不同, 即波形不同. 方程反映波在传播(行波).





3、向x轴负方向传播的平面简谐波的波函数



$$y(x, t) = A \cos\left[\omega\left(t + \frac{x}{u}\right) + \varphi\right]$$

$$y(x, t) = A \cos\left(\omega t + 2\pi \frac{x}{\lambda} + \varphi\right)$$



例1 一平面简谐波沿 x 轴正向传播。已知 $x_0 = \frac{3}{4}\lambda$ 处质点的振动表达式 $y = A \cos \omega t$ ，求：(1) 原点处质点的振动方程；(2) 该波的波动方程。

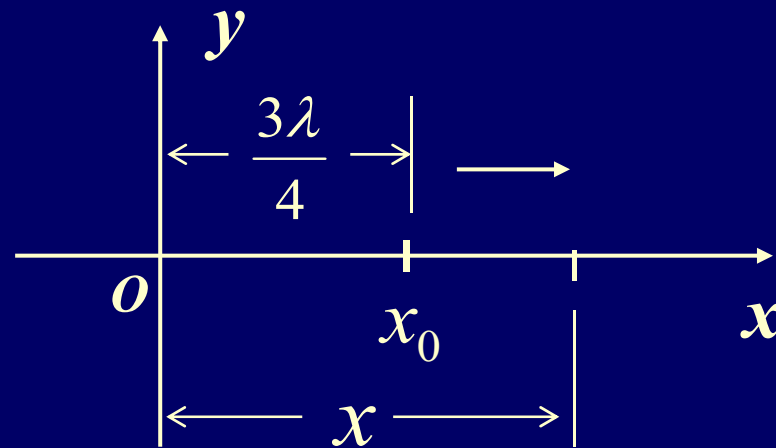
解 (1) O 点的振动在相位上超前 x_0 点

$$y_0(t) = A \cos\left(\omega t + 2\pi \frac{3\lambda/4}{\lambda}\right)$$

$$y_0(t) = A \cos\left(\omega t + \frac{3\pi}{2}\right)$$

(2) 波函数
$$y(x, t) = A \cos\left(\omega t - 2\pi \frac{x - 3\lambda/4}{\lambda}\right)$$

$$= A \cos\left(\omega t - \frac{2\pi x}{\lambda} + \frac{3\pi}{2}\right)$$





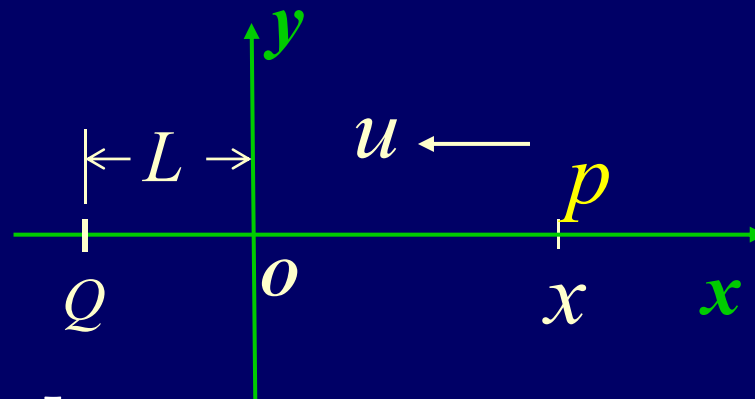
例2 一平面简谐波沿 x 轴负方向传播。波速为 u ，已知 Q 处质点的振动表达式 $y_Q = A \cos(\omega t + \varphi)$ ，求：(1) 波动方程；(2) 与 Q 处质点振动状态相同的那些点的坐标。

解 (1) 波动方程 已知

$$y_Q(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

从时间上考虑

$$y(x, t) = A \cos\left[\omega\left(t + \frac{L+x}{u}\right) + \varphi\right]$$



(2) 设 x 处的 p 点与 Q 点振动状态相同, 则

$$\Delta\varphi = 2\pi \times \frac{L+x}{\lambda} = \pm 2k\pi$$

$$\therefore x = -L \pm k\lambda = -L \pm k \frac{2\pi u}{\omega} \quad k = 1, 2, 3, \dots$$